

Trajectoire : La trajectoire de la particule i est l'ensemble des positions $M_i(t)$ occupées par cette particule au cours du temps.

Ligne de courant : Une ligne de courant à une date t_d donnée est une ligne tangente en tout point au champ eulérien des vitesses, à cette date.

Ligne d'émission : L'ensemble des positions, à un instant t_d donné, des particules qui sont passées par un point fixe A donné constitue une ligne d'émission.

Dans un écoulement permanent, les lignes de courant, lignes d'émission et les trajectoires sont confondues.

Approche Lagrangienne: On s'intéresse à la trajectoire de chaque particule de fluide. C'est ce que l'on faisait en mécanique du point matériel.

Approche Eulerienne: On s'intéresse au fluide qui passe en un point d'observation.

vecteur densité de courant de masse: $\vec{j}_{masse}(M, t) = \mu(M, t)\vec{v}(M, t)$

Loi de conservation de la masse: $D_{msortant} = -\frac{dm_{int}}{dt}$

$$\text{ou encore : } \iint_{\text{Sfèrmée}} \vec{j}_{masse}(M, t) \cdot \vec{dS} = \iiint_{\text{Vintérieur}} \frac{-\partial\mu}{\partial t}(M, t) \cdot d\tau$$

Pour un écoulement stationnaire on a: $\text{div}\vec{j}_{masse} = \frac{-\partial\mu}{\partial t} = 0$ (conservation du débit massique)

Pour un écoulement homogène, incompressible, le débit et volumique et massique se conservent.

Dérivée particulaire d'une grandeur scalaire: $\frac{DT}{Dt} = \vec{v} \cdot (\vec{grad}T) + \frac{\partial T}{\partial t}$

Dérivée particulaire d'une grandeur vectorielle: $\frac{D\vec{v}}{Dt} = (\vec{v} \cdot \vec{grad})\vec{v} + \frac{\partial\vec{v}}{\partial t}$ avec :

$$(\vec{A} \cdot \vec{\nabla})\vec{A} = \begin{cases} \left(A_x \frac{\partial A_x}{\partial x} + A_y \frac{\partial A_x}{\partial y} + A_z \frac{\partial A_x}{\partial z} \right) \vec{e}_x \\ \left(A_x \frac{\partial A_y}{\partial x} + A_y \frac{\partial A_y}{\partial y} + A_z \frac{\partial A_y}{\partial z} \right) \vec{e}_y \\ \left(A_x \frac{\partial A_z}{\partial x} + A_y \frac{\partial A_z}{\partial y} + A_z \frac{\partial A_z}{\partial z} \right) \vec{e}_z \end{cases}$$

Force de viscosité: $\vec{\delta F}_{viscosité} = +\eta \frac{\partial^2 v_x}{\partial z^2}(x, y, z, t) \cdot d\tau \vec{e}_x$ pour un mouvement selon \vec{e}_x

coefficient de viscosité dynamique: η

coefficient de viscosité cinématique: $\nu = \frac{\eta}{\mu}$

expression généralisé de la densité volumique des forces de viscosité :

$$\frac{\delta \vec{F}_v}{d\tau} = \eta \cdot \Delta \vec{v}(x, y, z, t)$$

le nombre de Reynolds: $R_e = \frac{LV\mu}{\eta}$ il faut le comparer à 2000

La perte de charge avec l'équation de Darcy-Weisbach $P_1 - P_2 = \frac{1}{2} \cdot \mu V^2 \cdot f \cdot \frac{l}{d}$ avec f le coeffic

à faible nombre de Reynolds on as le coefficient de friction vaut : $\frac{64}{Re}$

Expression de la force de trainée : $F_T = \frac{1}{2} \mu C_X S U^2$ avec C_X le coefficient de trainée.

Expression du coefficient de trainée et force de trainée pour des faibles nombre de Reynolds :

$$C_X = \frac{24}{Re} \text{ et } \vec{F}_T = 6\pi\eta R \vec{U} \text{ c'est la formule de Stokes}$$

$$\text{Expression de la force de portance : } F_p = \frac{1}{2} \mu C_z S U^2$$

coefficient de viscosité de l'eau: $\eta = 10^{-3}$

Premier principe industriel en régime permanent

$$(h_2 + e_{p2} + e_{c2})_{\text{en sortie}} - (h_1 + e_{p1} + e_{c1})_{\text{en entrée}} = w_{mach} + q_{mach}$$

Relation de Bernoulli

un écoulement parfait, homogène incompressible, stationnaire, $Q = W = 0$

$$\Delta (h + e_p + e_c) = 0$$

$$\Delta \left(u + \frac{P}{\rho} + \frac{1}{2} v^2 + gz \right) = 0$$

$$\Delta \left(\frac{P}{\rho} + \frac{1}{2} v^2 + gz \right) = 0 \text{ (car écoulement parfait)}$$

la loi de Bernoulli nous donne finalement:

$$e_T = \rho gz + P + \frac{1}{2} \rho v^2 \text{ qui est uniforme le long d'une ligne de courant.}$$